# COM-A632-C1 通讯资料 (适用于 3.3.01 及以上版本软件)

#### 一、通讯规约

- (1) 通讯协议为 Modbus-RTU 协议,支持 03 读取命令,06 及 10 写入命令
- (2) 通讯方式: 单主机方式的 RS485 异步串行通信。

波特率: 2400, 4800, 9600, 19200 可选 (出厂默认 9600)。

字节数据格式: 1位起始位+8位数据位+无校验位+1停止位。

(3) 仪表支持最多一次写入数据为36个, 仪表支持最多一次读数据为37个。

## 二、参数地址表

名字	暂存器位址	数据范围	属性	显示小数点
	16 进制			设置
测量值(PV)	0000Н	十进制 5 位数值放缩增益 0.1	R	0, 1, 2, 3
备用	0001H			
面板输出指示灯	0002H	详见*注一	R	0
备用	0003H	备用		
输出量	0004H	0.0-100.0% (读 0-1000)	R	1
主控设定值(SV)	0005H	十进制 5 位数值	R/W	0, 1, 2, 3
RAM 掉电不保存		放缩增益 0.1		
手动输出量	0006H	0.0-100.0% (读写 0-1000)		
备用	0007H	备用		
报警值一AL1	0008H	-1999~18010	R/W	0, 1, 2, 3
		十进制 5 位数值放缩增益 0.1		
报警值二 AL2	0009H	-1999~18010	R/W	0, 1, 2, 3
		十进制 5 位数值放缩增益 0.1		
备用	000AH	备用	R/W	0, 1, 2, 3
OPH 最大输出量限制	000BH	0.0-100.0% (读写 0-1000)	R/W	1
RAM 掉电不保存				
第一组 PID 比例带 P1	000CH	0-8000	R/W	1
		十进制 5 位数值放缩增益 0.1		
第一组 PID 积分时间 I 1	000DH	0-3600 秒	R/W	0
第一组 PID 微分时间 d1	000EH	0-200 秒	R/W	0
备用	000FH	备用		
备用	0010H	备用		
输出缓冲量 CYT1	0011H	0-1000 (0.0-100.0%)	R/W	1
第一组位式回差 H YS 1	0012H	0-1000 放缩增益 0.1	R/W	0, 1, 2, 3
阀位反馈量	0013H	0-1000 (0.0-100.0%)	R	1
备用	0014H			
备用	0015H			
手动/自动切换	0016H	每次写入1进行手/自动切换		
备用	0017H			
备用	0018H			
备用	0019H			
备用	001AH			
第一组 PID 比例再设定 rSt1	001BH	-3990~3990 放缩增益 0.1	R/W	0, 1, 2, 3

备用	001CH			
第一组最小输出限制 OPL	001DH	0-1000 (0.0-100.0%)	R/W	1
RAM 掉电不保存				
备用	001EH			
备用	001FH			
备用	0020H			
第一组输出上电手动初始操作量Pko	0021H	0-1000 (0.0-100.0%)	R/W	1
备用	0022H			
参数锁 LCK	0023H	0-255	R/W	
输入信号选择 1nP1	0024H	详见*注二	R/W	
小数点选择 dP	0025H	0~3	R/W	
设定值下限设定 LSPL	0026H	-10000-10000 放缩增益 0.1	R/W	0, 1, 2, 3
设定值上限设定 USPL	0027H	-1999~10000 放缩增益 0.1	R/W	0, 1, 2, 3
备用	0028H	备用	R/W	0
测量值修正 PVOS	0029H	-1999~1999 放缩增益 0.1	R/W	0, 1, 2, 3
测量值滤波 PVFt	002AH	0-60	R/W	
模拟量输入零位显示值 ANL1	002BH	-10000-10000 放缩增益 0.1	R/W	0, 1, 2, 3
模拟量输入满位显示值 ANH1	002CH	-1999~10000 放缩增益 0.1	R/W	0, 1, 2, 3
备用	002DH			
备用	002EH			
第1路报警方式选择 ALd1	002FH	0~16	R/W	
第1路报警回差 AH1	0030H	0~1000 放缩增益 0.1	R/W	0, 1, 2, 3
第 2 路报警方式选择 ALd2	0031H	0~16	R/W	0
第2路报警回差 AH2	0032H	0~1000 放缩增益 0.1	R/W	0, 1, 2, 3
备用	0033H			
备用	0034H			
第一组输出正/反作用选择 OUd	0035H	=0 反作用(加热)	R/W	
		=1 正作用(冷却)		
备用	0036Н			
备用	0037H			
备用	0038H			
马达阀行程时间 rUCY	0039H	0-180 秒	R/W	

注: 以上地址编号为 16 进制

### \*注一: 面板输出指示灯 地址为 0002H

bit0: COM 指示灯bit1:MAN 指示灯bit2:AL3 指示灯bit3: AL2 指示灯bit4:AL1 指示灯bit5:AT 指示灯bit6:OUT2 指示灯bit7:OUT1 指示灯=0 亮, =1 灭

### \*注二: 633 软件,输入信号选择 1nP1

分度号分配如下:

INP1=	输入信号	单位
12	AN4(2-10VDC 或 1-5VDC 或 DC4-20mA	无
13	AN3(0-10VDC 或 0-5VDC 或 DC0-20mA	无

\*注二: 632 软件,输入信号选择 1nP1

分度号分配如下:

INP1=	输入信号	量程低端	量程高端	单位
0	<b>K</b> 1	0.0	400.0	$^{\circ}\!\mathbb{C}$
1	K2	0	1300	$^{\circ}\!\mathbb{C}$
2	E1	0.0	300.0	$^{\circ}\!\mathbb{C}$
3	E2	0	600	$^{\circ}\!\mathbb{C}$
4	J1	0.0	400.0	$^{\circ}$ C
5	J2	0	800	$^{\circ}$ C
6	N	0	1300	$^{\circ}$ C
7	Wu3/Re25	0	2000	$^{\circ}$ C
8	S	0	1600	$^{\circ}$ C
9	T	0.0	400.0	$^{\circ}$ C
10	R	0	1700	$^{\circ}$ C
11	В	0	1800	$^{\circ}$ C
12	F4 备用	-1999	9999	无
13	F3 备用	-1999	9999	无
14	F2 备用	-1999	9999	无
15	F1 备用	-1999	9999	无
16	Pt100	-199.9	199.9	$^{\circ}$ C
17	Pt100	-200	800	$^{\circ}$ C

上海台松电子科技有限公司